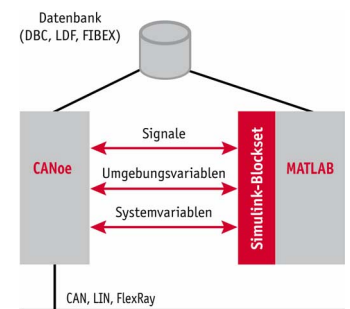


Verbesserte Schnittstelle zwischen CANoe und MATLAB/Simulink

Vector Informatik koppelt zwei Standardwerkzeuge für die Steuergeräteentwicklung



Stuttgart, 14.11.2008 – Mit der neuen Version der CANoe/MATLAB Schnittstelle V2.1 ist der Datenaustausch zwischen den beiden Standardwerkzeugen deutlich vereinfacht und MATLAB-Modelle können direkt aus CANoe parametrierbar werden. Die Schnittstelle wird von Vector kostenfrei zur Verfügung gestellt und ist ab jetzt Bestandteil jeder CANoe Lizenz.

Die Schnittstelle besteht aus einem Simulink-Blockset und wird von Entwicklungsingenieuren für das Funktions- und Applikations-Prototyping, die Integration komplexer Simulink-Modelle in CANoe Simulationen und für die Entwicklung von Regelalgorithmen in Echtzeitanwendungen eingesetzt. Verschiedene Wege des Datenaustauschs zwischen CANoe und MATLAB stehen durch die Schnittstelle zur Verfügung. Die CANoe Simulation und die Simulink-Modelle kommunizieren direkt über eine Signalschnittstelle oder über CANoe Umgebungs- und Systemvariablen. Durch die signalorientierte Schnittstelle braucht der Anwender die Modelle nicht mehr speziell an CAN-, LIN- oder FlexRay-Bussysteme anpassen. CANoe übernimmt hierbei vollständig das Senden der Daten über das jeweilige Bussystem und die Modelle bleiben somit frei von busspezifischen Anteilen.

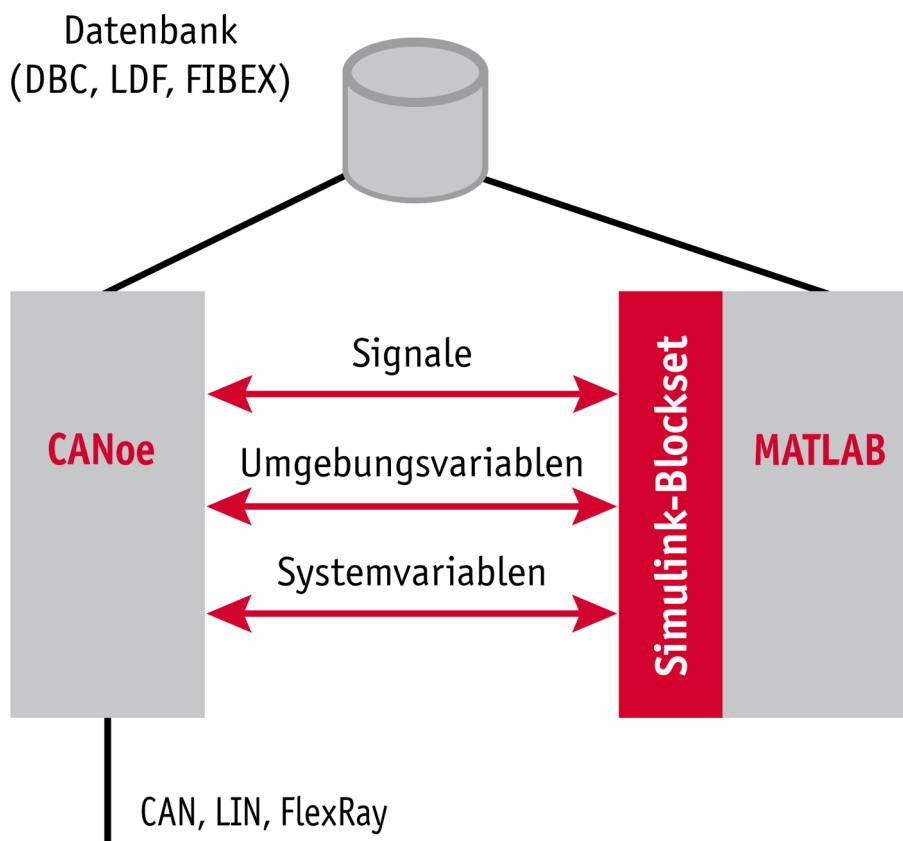
Simulationen in Echtzeit (HIL) lassen sich durch die direkte Verbindung von CANoe und MATLAB umsetzen. Dafür generiert der Anwender aus einem Simulink-Modell Code, der von CANoe ausgeführt wird. Ein generiertes Applikationsmodell kann kostenlos, also ohne weitere MATLAB-Lizenzgebühren, weitergegeben werden.

Der in CANoe integrierte Simulink Model Viewer bietet auch Anwendern ohne MATLAB-Lizenz einen detaillierten Einblick in die MATLAB/Simulink Simulationsknoten-Modelle und ermöglicht den direkten Zugriff auf interne Modellgrößen.

Der aus CANoe bekannte und verständliche symbolische Auswahldialog für die Signale sowie Variablen steht auch in Simulink zur Verfügung. Der Anwender profitiert hier von der benutzerfreundlichen Übersicht über die Kommunikationsdatenbanken und kann schnell einzelne Simulink-Blöcke per Mausklick konfigurieren.

Mehr Informationen im Internet unter:

www.vector-worldwide.com/canoe_matlab_de



[Bild: Die Systemübersicht der CANoe/MATLAB Kopplung. Die Kommunikation erfolgt über Signale sowie Umgebungs- und Systemvariablen. Busspezifische Anteile im MATLAB-Modell sind nicht notwendig.]

Stand 11/2008

Anzahl Worte: 262

Anzahl Zeichen: 2.167

Vector Informatik GmbH
Ingersheimer Str. 24
D-70499 Stuttgart
www.vector-informatik.de

Über die Zusendung eines Belegexemplars würden wir uns freuen.
Für eventuelle Rückfragen vor der Veröffentlichung stehen wir Ihnen gerne zur Verfügung:

Redaktioneller Ansprechpartner: Holger Heit
Tel. +49-711/80670-567, Fax +49-711/80670-58567,
E-Mail: holger.heit@vector-informatik.de

Diese und weitere Pressemitteilungen finden Sie auf unserer
Internetseite: www.vector-informatik.de/presse

Über Vector Informatik GmbH (Stand 01.11.2008):

Vector Informatik ist der führende Hersteller von Software-Werkzeugen und -Komponenten für die Vernetzung in elektronischen Systemen, basierend auf CAN, LIN, FlexRay und MOST sowie auf vielfältigen CAN-basierten Protokollen.

Das Know-how wird sowohl in Form von Produkten weitergegeben, wie auch als ganzheitliches Beratungsangebot mit System- und Software-Engineering. Workshops und Seminare runden das vielfältige Schulungsangebot ab.

Weltweit setzen Kunden aus der Automobil-, Nutzfahrzeug-, Transport- und Steuerungstechnik auf die Lösungen und Produkte der unabhängigen Vector Gruppe.

Die 1988 gegründete Vector Informatik beschäftigt zur Zeit 890 Mitarbeiter und erzielte im Jahr 2007 einen Umsatz von 124 Millionen Euro. Neben dem Hauptsitz in Stuttgart ist Vector in den USA, Japan, Frankreich, Schweden und Südkorea mit Niederlassungen präsent.